



# Arduino CURSUS

**door Willy - w2@skynet.be , 09-juni-2017**

# OVERZICHT (I)

- historiek
- wat is een microcontroller
- het bordje : Arduino UNO
- wat basis electronica
- de programmeeromgeving (IDE).

# OVERZICHT (2)

- de taal : C / C++
- oefeningen : LED laten knipperen , een drukknop inlezen enz.
- gevorderde code : serieel data versturen , I2C , SPI , A/D conversie , PWM , interrupts ...



# Historiek

- 2004 (2005) - Italie - oa. Massimo Banzi
- nood aan eenvoudige en betaalbare microcontroller electronica voor studenten en ze kozen voor een ATMEL AVR processor .
- zowel de hardware als de software zijn open-source.
- te programmeren via de USB poort v/e PC , Mac , Linux (zie oa. de boot-loader).



# Microcontroller (I)

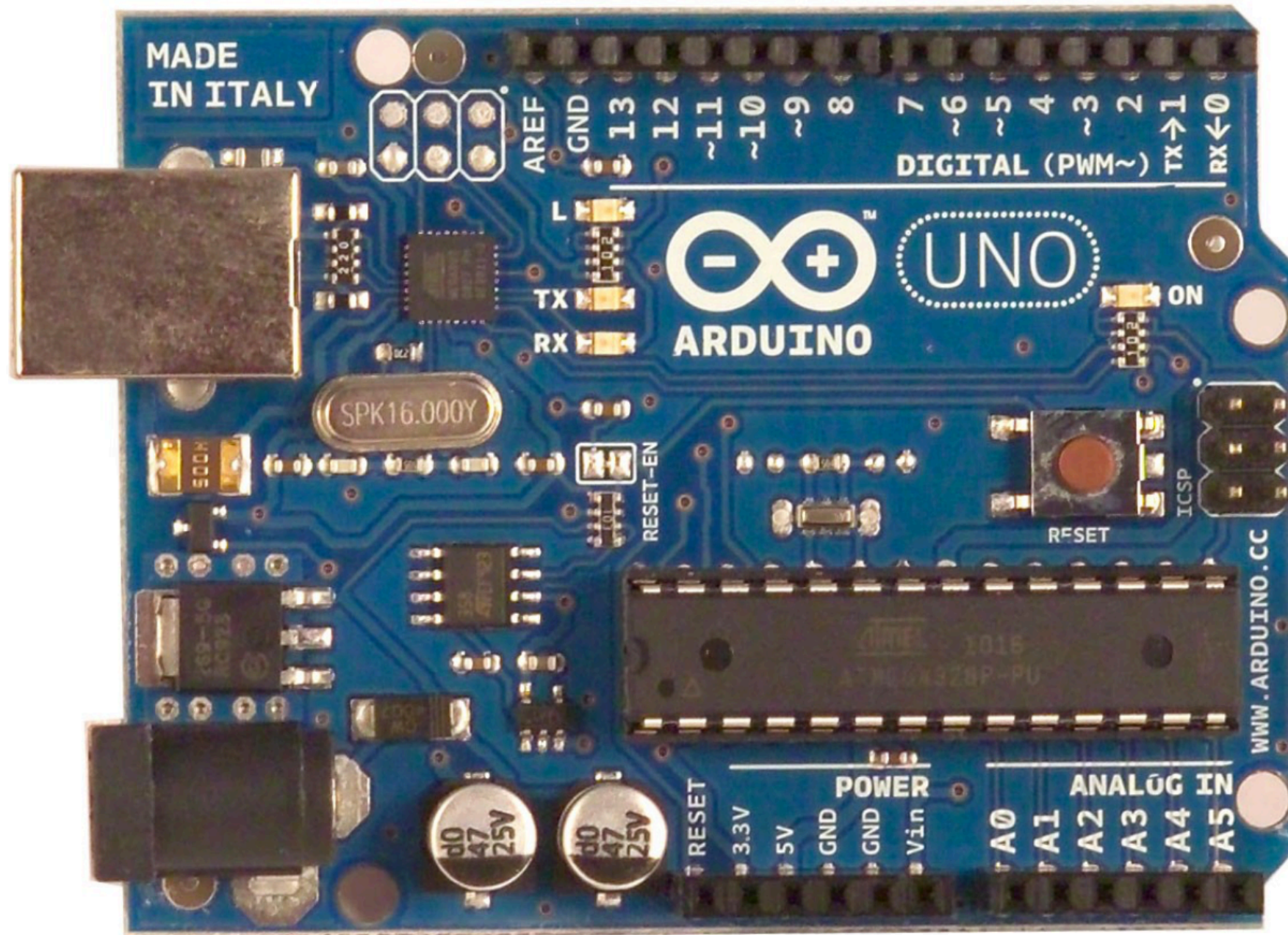
- klein computersysteem op 1 chip , vb. om sturingen te doen.
- veel Input/Output poorten
- ingebouwde Timers/Counters
- I/O voor A/D conversie , seriele poorten , I2C , SPI
- flash geheugen (voor het programma) en RAM

# Microcontroller (2)

- in alle formaten qua kloksnelheid , opslagcapaciteit , speciale periferie zoals :  
ethernet , CAN bus , D/A enz...
- klein , vb. de Tiny85 van Atmel heeft slechts 8 pinnen
- low power , vb. de MSP430 reeks van Texas Instruments.
- heel krachtig : STM32 reeks met ARM processoren



# Arduino UNO





# Specificaties - Arduino UNO bord

|                             |   |
|-----------------------------|---|
| Microcontroller             | ATmega328                                     |
| Operating Voltage           | 5V  |
| Input Voltage (recommended) | 7-9V  |
| Input Voltage (limits)      | 6-20V   |
| Digital I/O Pins            | 14 (of which 6 provide PWM output)            |
| Analog Input Pins           | 6   |
| DC Current per I/O Pin      | 40 mA   |
| DC Current for 3.3V Pin     | 50 mA   |
| Flash Memory                | 32 KB (ATmega328) (0.5 KB used by bootloader) |
| SRAM                        | 2 KB (ATmega328)                              |
| EEPROM                      | 1 KB (ATmega328)                              |
| Clock Speed                 | 16 MHz  |

# Specifications - ATmega328P chip

## Configuration Summary

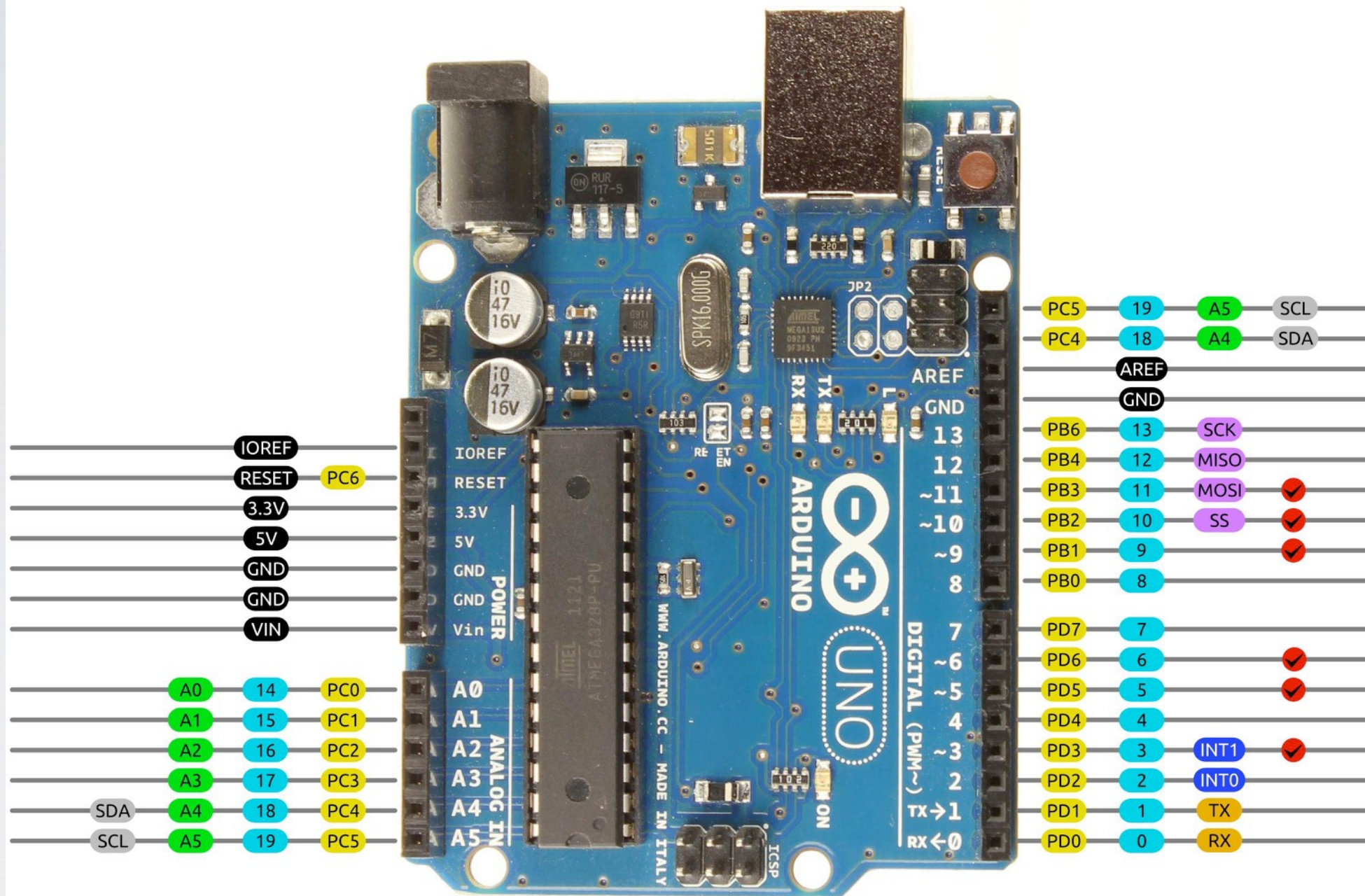
| Features                  | ATmega328/P   |
|---------------------------|---------------|
| Pin Count                 | 28/32         |
| Flash (Bytes)             | 32K           |
| SRAM (Bytes)              | 2K            |
| EEPROM (Bytes)            | 1K            |
| General Purpose I/O Lines | 23            |
| SPI                       | 2             |
| TWI (I <sup>2</sup> C)    | 1             |
| USART                     | 1             |
| ADC                       | 10-bit 15kSPS |
| ADC Channels              | 8             |
| 8-bit Timer/Counters      | 2             |
| 16-bit Timer/Counters     | 1             |

# LET wel !

- een aantal pinnen hebben een dubbele functie , vb. A4 en A5 (analoge ingangen) kunnen ook dienen als SDA en SCL voor de I2C bus.



# Arduino Uno R3 Pinout



AVR DIGITAL ANALOG POWER SERIAL SPI I2C PWM INTERRUPT



# Enkele andere ARDUINO borden

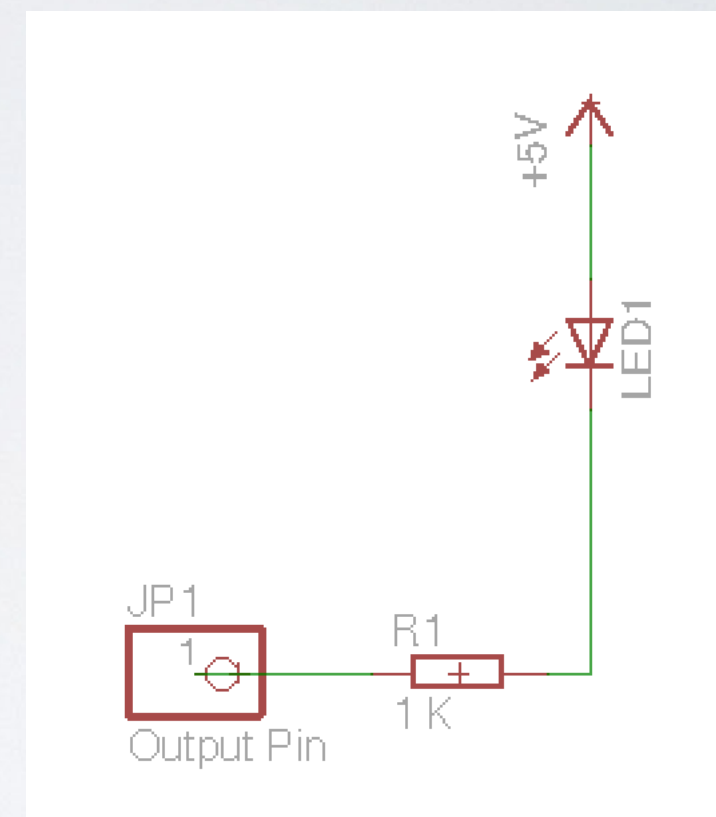
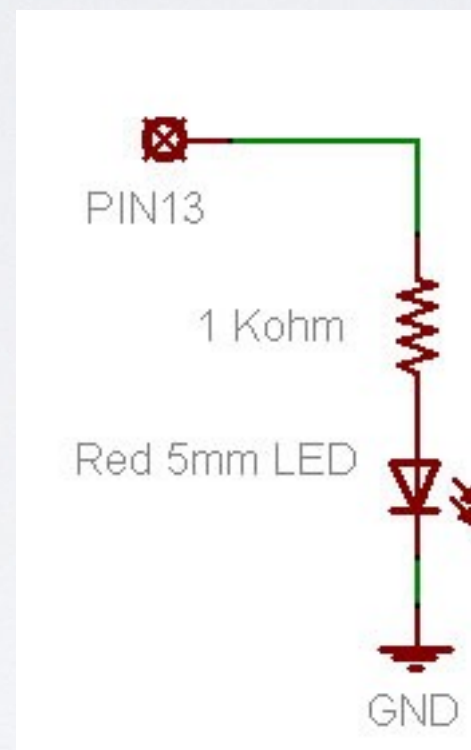
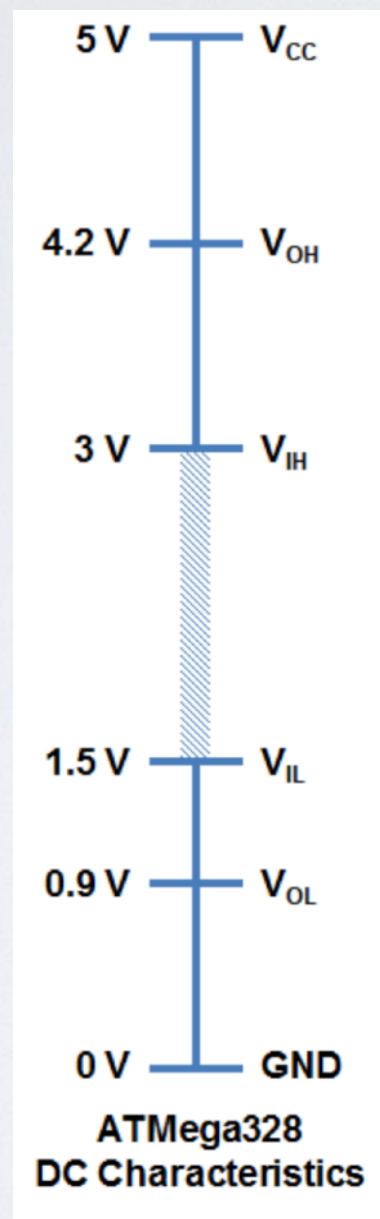
- Mega - ATmega2560 chip
- Mini - 328P chip
- Nano - 328P chip
- Zero
- Ethernet
- veel opsteekbordjes - de zogenaamde SHIELDS

# Wat basis electronica

- de Arduino UNO werkt met 5 V logica , “0” = 0 tot 1,5 V , “1” = 3 tot 5 V
- de wet van OHM :  $U = I \times R$  , met U in Volt , R in Kohm en I in mA.
- vb. rode LED via 1 K naar een logische “1” , dan loopt er ongeveer 3 mA. door de LED



# Logische niveau's



# enkele nuttige links

- <https://www.arduino.cc> , vb. om de software te downloaden voor PC , MAC of LINUX.

# Vervolg

- vrijdag 23 juni - de Arduino IDE , wat C/C++ en een eerste programma
- vrijdag 30 juni - ????





# Arduino CURSUS

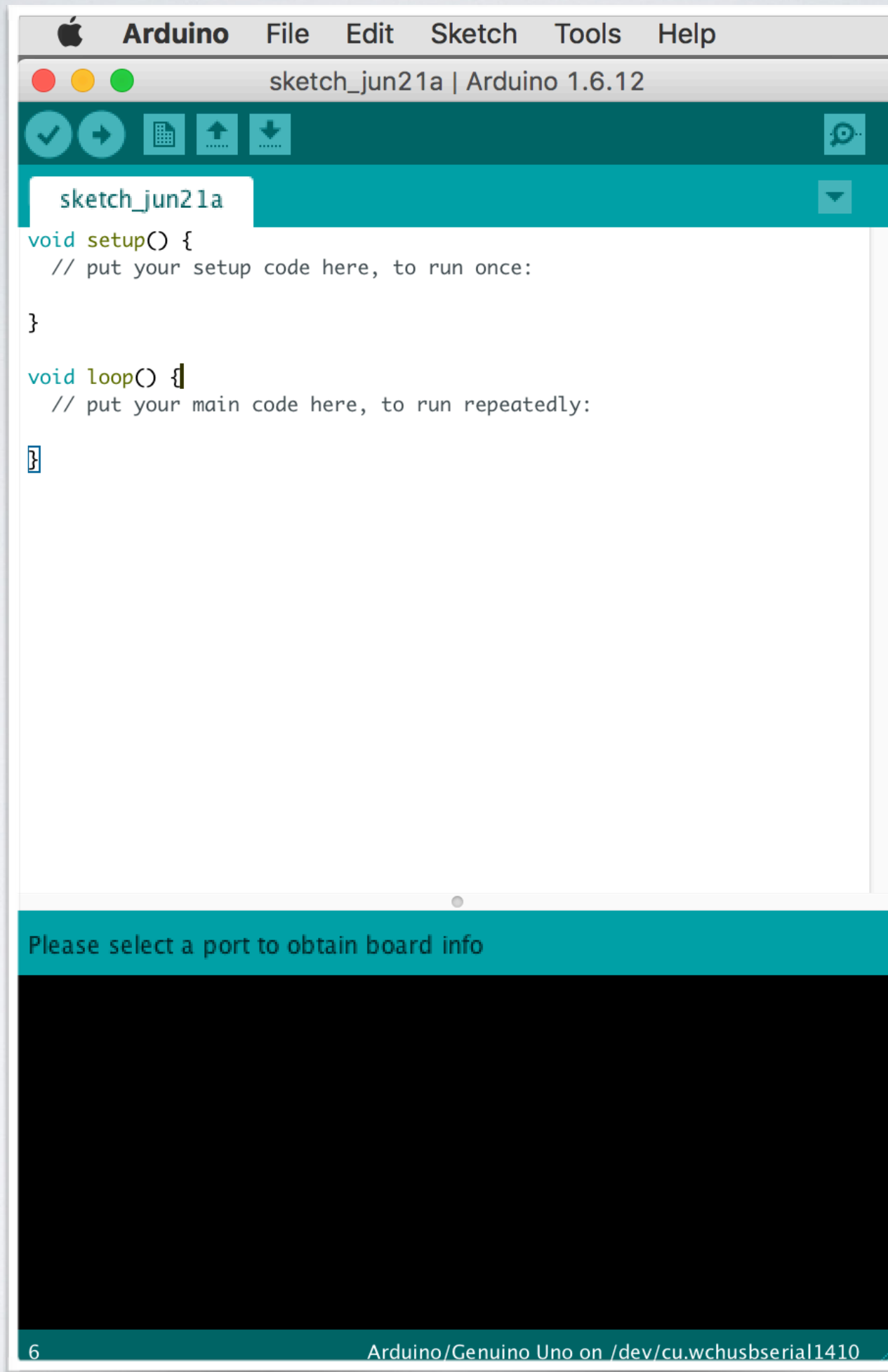
**door Willy - w2@skynet.be , 23-juni-2017**

# Arduino - IDE

## Integrated Development Environment

- opladen / save van bestanden (\*.ino , vroeger \*.pde)
- instellingen kiezen (vb. soort Arduino bordje , COM poort)
- editten
- compileren
- uitvoeren





# classic-C versus Arduino-C

```
#include <stdio.h>
```

```
void main()
```

```
{
```

```
    printf("hello world\n") ;
```

```
}
```

```
void setup()
```

```
{
```

```
}
```

```
void loop()
```

```
{
```

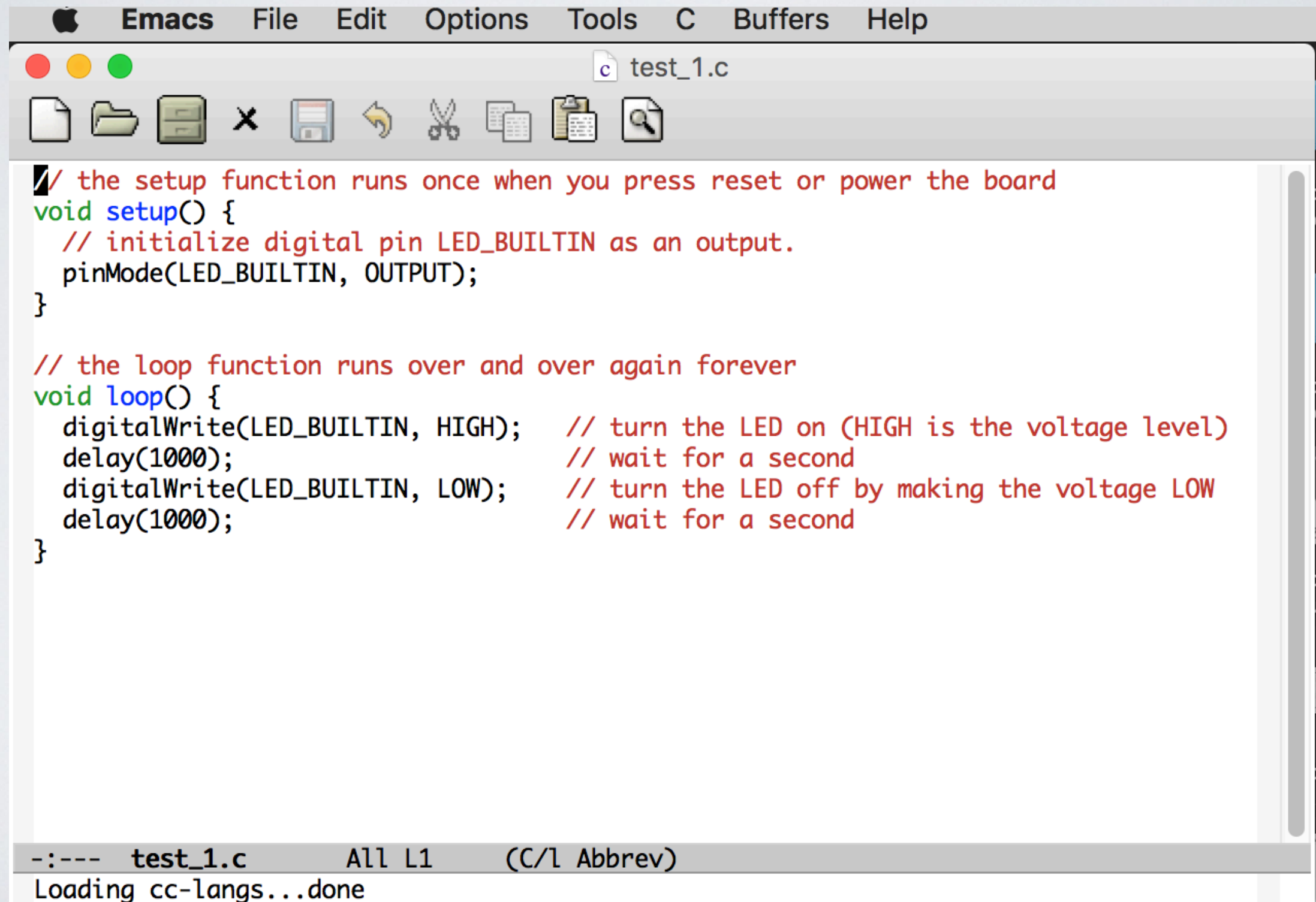
```
}
```



# setup() - loop()

- setup()
  - alle initialisaties , vb. input PIN , output PIN , baudrate v/d seriele poort
  - wordt slechts 1 maal uitgevoerd bij het starten v/h programma
- loop()
  - een oneindige lus

# Een eerste voorbeeld



The image shows a screenshot of an Emacs text editor window. The title bar at the top reads "Emacs" followed by menu items: "File", "Edit", "Options", "Tools", "C", "Buffers", and "Help". Below the title bar is a toolbar with icons for file operations. The main editing area contains C code for a program named "test\_1.c". The code includes comments in red and function definitions in green. The code defines a "setup" function to initialize a digital pin and a "loop" function that turns an LED on and off in a cycle. The status bar at the bottom shows the current file "test\_1.c", the cursor position "All L1", and the encoding "(C/l Abbrev)". A message "Loading cc-langs...done" is visible at the very bottom.

```
// the setup function runs once when you press reset or power the board
void setup() {
  // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
  pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
  delay(1000);                     // wait for a second
  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);  // turn the LED off by making the voltage LOW
  delay(1000);                     // wait for a second
}
```

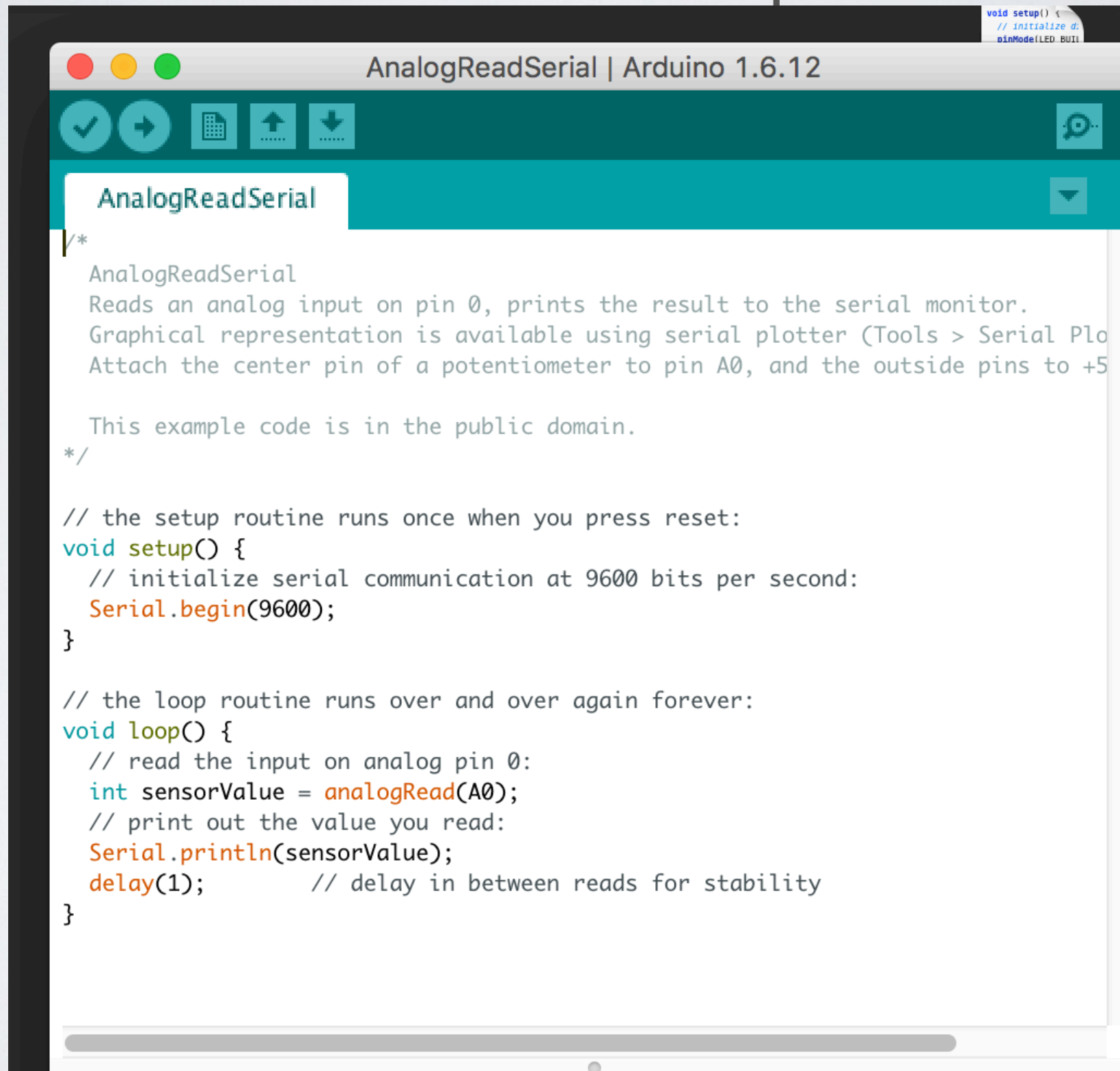
--:--- test\_1.c All L1 (C/l Abbrev)  
Loading cc-langs...done



# wat achtergrond info

- het compileren gebeurt met : avr-gcc ( = cross-compileren).
- een programma noemt men een “sketch”
- het programma staat in een directory met dezelfde naam als het programma (zonder de extensie)

# Seriele output

The image is a screenshot of the Arduino IDE interface. At the top, the title bar reads "AnalogReadSerial | Arduino 1.6.12". Below the title bar is a toolbar with icons for checking, running, saving, and uploading code. The main editor area shows the "AnalogReadSerial" sketch. The code is written in C++ and includes a multi-line comment explaining the sketch's purpose: reading an analog input on pin 0 and printing the result to the serial monitor. It also mentions that a graphical representation is available using the serial plotter and provides instructions on how to connect a potentiometer. The code defines two functions: "setup()" which initializes serial communication at 9600 baud, and "loop()" which reads the analog value from pin A0, prints it, and delays for 1 second between reads. The IDE window has a teal header and a light gray background for the code editor.

```
void setup() {  
  // initialize d  
  pinMode(LED_BUI  
}  
  
AnalogReadSerial | Arduino 1.6.12  
  
AnalogReadSerial  
/*  
  AnalogReadSerial  
  Reads an analog input on pin 0, prints the result to the serial monitor.  
  Graphical representation is available using serial plotter (Tools > Serial Plotter)  
  Attach the center pin of a potentiometer to pin A0, and the outside pins to +5V and ground.  
  
  This example code is in the public domain.  
*/  
  
// the setup routine runs once when you press reset:  
void setup() {  
  // initialize serial communication at 9600 bits per second:  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
// the loop routine runs over and over again forever:  
void loop() {  
  // read the input on analog pin 0:  
  int sensorValue = analogRead(A0);  
  // print out the value you read:  
  Serial.println(sensorValue);  
  delay(1);        // delay in between reads for stability  
}
```



# Gebruik de Help -> Reference

- daarin staat er heel veel uitleg.
- een paar voorbeelden



# Arduino CURSUS

**door Willy - w2@skynet.be , 30-juni-2017**



# Voorbeelden - Stoplicht

```
#define ROOD 7
#define ORANJE 6
#define GROEN 5

void alle_leds_uit()
{
    digitalWrite(ROOD,HIGH) ;
    digitalWrite(ORANJE,HIGH) ;
    digitalWrite(GROEN,HIGH) ;
}

void setup()
{
    pinMode(ROOD,OUTPUT) ;
    pinMode(ORANJE,OUTPUT) ;
    pinMode(GROEN,OUTPUT) ;

    pinMode(13,OUTPUT) ;
    digitalWrite(13,LOW) ; // on-board LED OFF

    alle_leds_uit() ;
}
```

```
void led_on(int led)
{
    digitalWrite(led,LOW) ; // LED ON
    if (led == ORANJE) delay(2000) ;
    else delay(5000) ;
    digitalWrite(led,HIGH) ; // LED OFF
}

void loop()
{
    led_on(GROEN) ; // 5 sec.
    led_on(ORANJE) ; // 2 sec.
    led_on(ROOD) ; // 5 sec.
}
```

# Met drukknop

```
#define ROOD 7
#define ORANJE 6
#define GROEN 5
#define SCHAKELAAR 2

void setup()

{
  pinMode(ROOD,OUTPUT) ;
  pinMode(ORANJE,OUTPUT) ;
  pinMode(GROEN,OUTPUT) ;

  pinMode(SCHAKELAAR,INPUT_PULLUP) ;

  pinMode(13,OUTPUT) ;
  digitalWrite(13,LOW) ; // on-board LED OFF

  alle_leds_uit() ;
}
```

```
void led_on(int led)

{
  digitalWrite(led,LOW) ; // LED ON
  if (led == ORANJE) delay(2000) ;
  else delay(5000) ;
  digitalWrite(led,HIGH) ; // LED OFF
}

void alle_leds_uit()

{
  digitalWrite(ROOD,HIGH) ;
  digitalWrite(ORANJE,HIGH) ;
  digitalWrite(GROEN,HIGH) ;
}

void loop()

{
  if (digitalRead(SCHAKELAAR) == 0) {
    led_on(GROEN) ; // 5 sec.
    led_on(ORANJE) ; // 2 sec.
    led_on(ROOD) ; // 5 sec.
  }
}
```



# Interrupt (I)

```
#define R00D 7
#define BUTTON 2

void setup()

{
  pinMode(R00D,OUTPUT) ;
  digitalWrite(R00D,HIGH) ;

  pinMode(BUTTON,INPUT_PULLUP) ;

  pinMode(13,OUTPUT) ;
  digitalWrite(13,LOW) ; // on-board LED OFF

  attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(BUTTON),switch_led,FALLING) ;
}
```

# Interrupt (2)

```
void switch_led()
{
    byte status ;

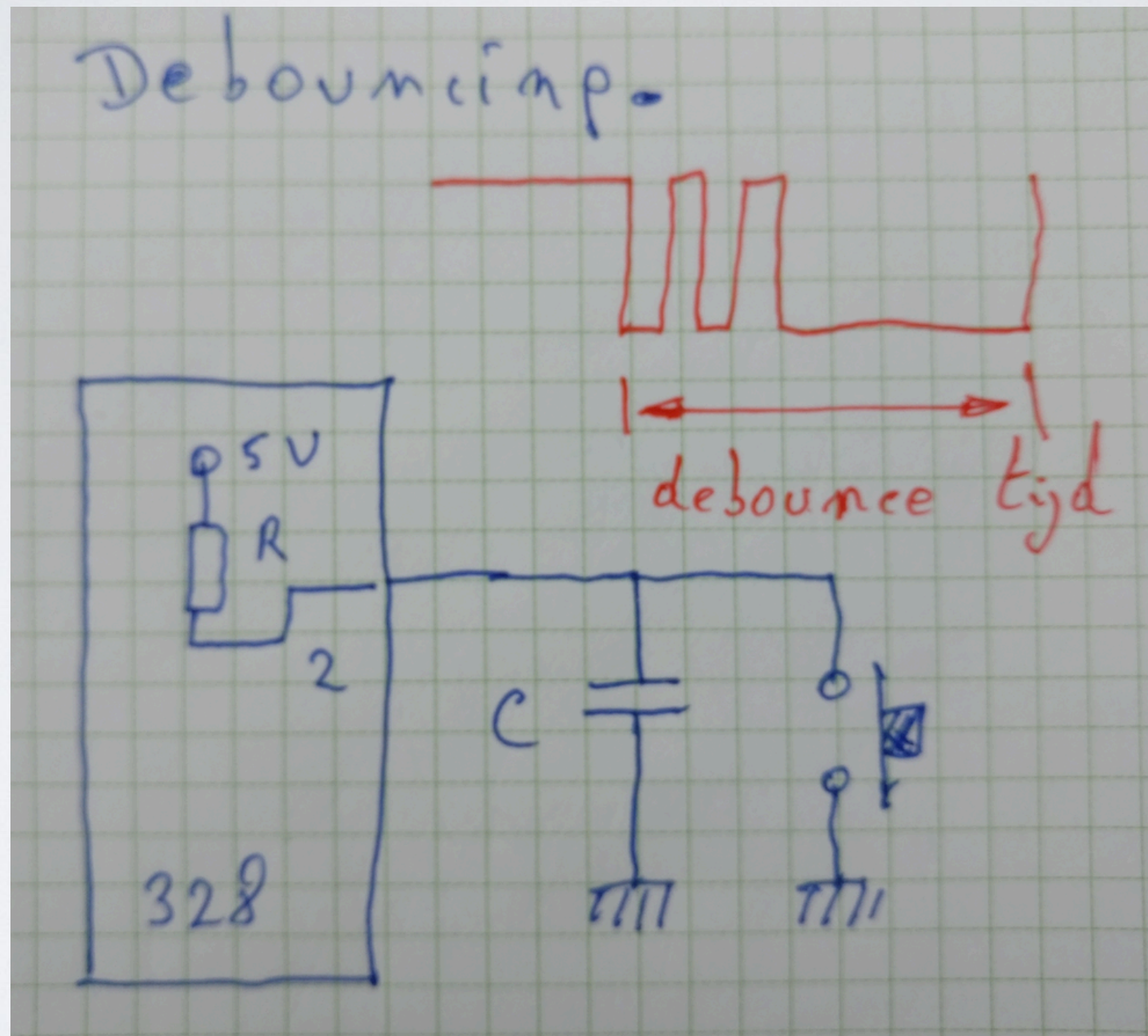
    do { // debounce time = 200 mS.
        for (int n=0 ; n < 20 ; n++) delayMicroseconds(10000) ;
    } while (digitalRead(BUTTON) == 0) ;

    status=digitalRead(R00D) ; // lees een output PIN
    digitalWrite(R00D,!status) ;
}

void loop()
{
}
}
```



debouncing



# Let wel : ISR (interrupt service routine)

gebruik geen delay(...) in de ISR

ISR routine zo kort mogelijk houden.

als ge een globale variabele wilt

veranderen dan deze declareren als "volatile"

vb. : volatile int getal ;



Vervolg ?

I2C , SPI , LCD display....





# Arduino CURSUS

**door Willy - [w2@skynet.be](mailto:w2@skynet.be) , 01-sep-2017**



# de scope van variabelen

```
#define <.....>

// globale variabelen

int n , m ;
float f ;

void f1()
{
    int n ;
    ....
    n=5 ;
    ....
}

void f2()
{
    int m ;
    ....
    m=5 ;
    ....
}
```

```
void setup()
{
    Serial.begin(9600) ;

    n = 10 ; // de globale n

    m = 100 ; // de globale m
}

void loop()
{
    n=n+1 ; // de globale n
    m=m+1 ; // de globale m
    Serial.println(n) ;
    Serial.println(m) ;
    delay(1000) ;
}
```

# soorten variabelen

- **boolean** : true/false , 0/1
- **char** : mychar='A' , str[10]
- **byte** : b=B00011100
- **int** : 16 bit getal , range : -32768 ... +32767
- **unsigned int** :
- **long** : 32 bits getal , a = 100000L
- **unsigned long** :
- **float** : a=3.14 (voor komma getallen)
- **double** : zelfde als float (op de UNO)

# **commentaar in een C programma**

**2 manieren :**

**// per regel**

**of :**

**/\***

**een aantal regels**

**\*/**



# A/D conversie

- meten v/e analoge spanning (0 ... 5 Volt) ,  
vb. op pin A0 ... A5
- het resultaat is een getal ts. 0 en 1023 (10 bit)
- omzetten naar Volt :  $\text{getal} * \text{ADCST}$  ,  
en  $\text{ADCST} = 5.0 / 1024.0$  , resolutie = +- 5 mV.
- als ge niets zegt is de referentie de + 5V voeding
- of : `analogReference(internal)` , ref. = 1.1 Volt

# A/D : een voorbeeld

```
#define ADCST 5.0/1024.0 // 10 bit A/D

void setup()
{
  Serial.begin(9600) ; // baudrate 9600 baud
}

void loop()
{
  int analog ;
  float volt ;

  analog=analogRead(A0) ; // 0 .. 1023
  volt=analog*ADCST ; // 0.0 .. 5 volt
  Serial.println(volt) ;
  delay(1000) ;
}
```

# A/D : verkorte versie

```
#define ADCST 5.0/1024.0 // 10 bit A/D

void setup()

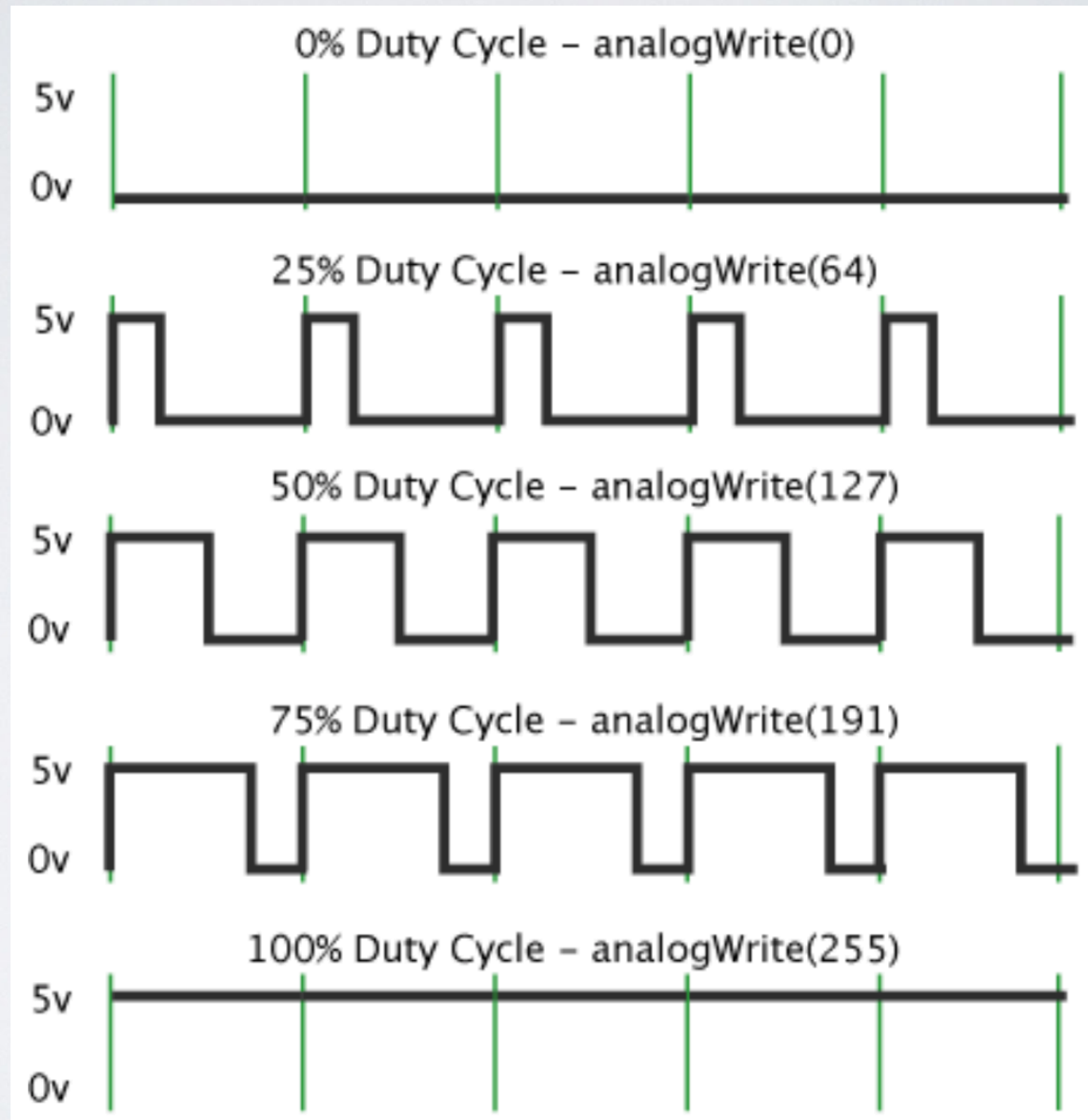
{
  Serial.begin(9600) ; // baudrate 9600 baud
}

void loop()

{
  Serial.println(analogRead(A0)*ADCST) ;
  delay(1000) ;
}
```



# PWM - pulse width modulation

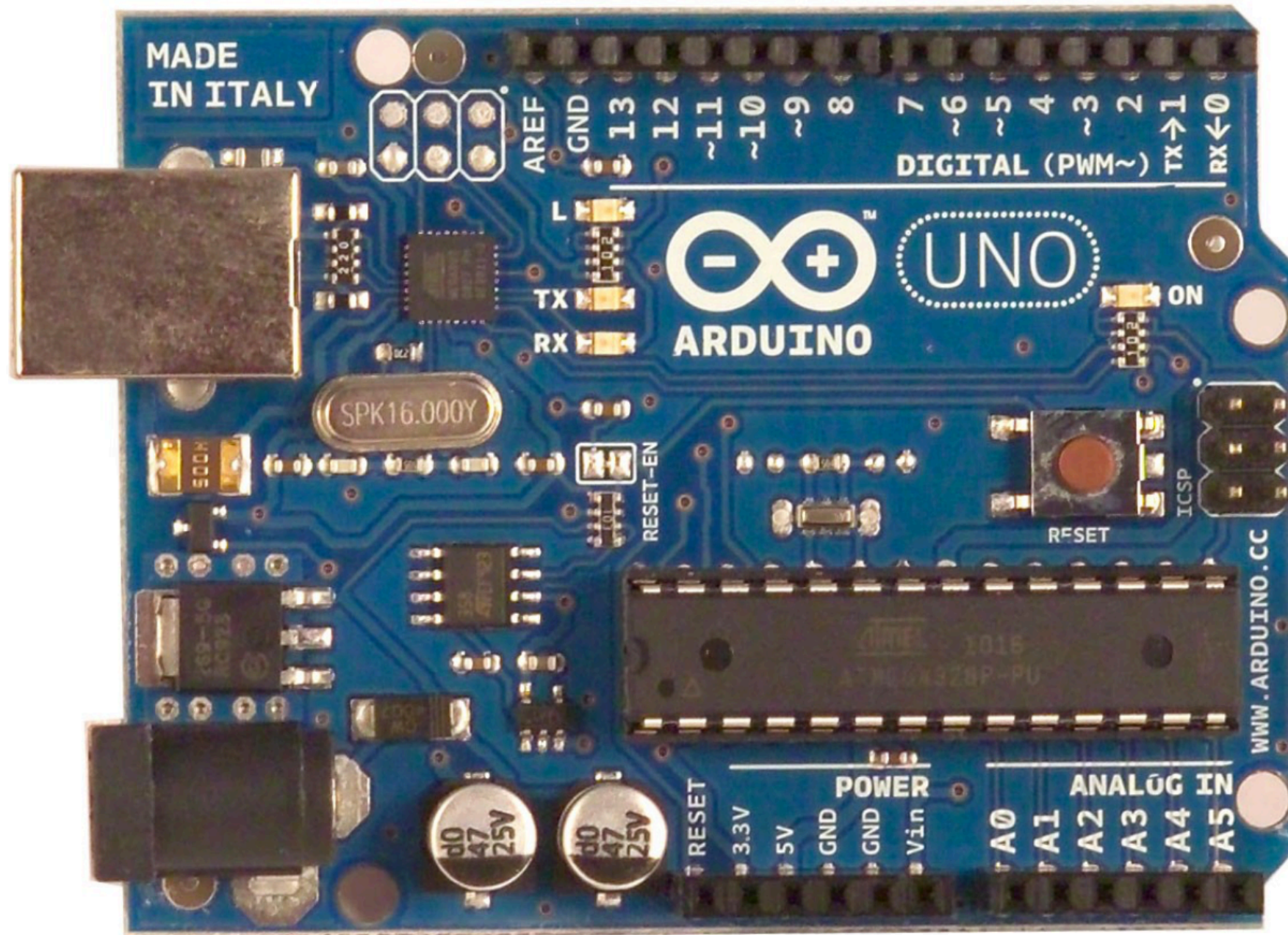


# PWM - waarvoor

- **DC motor sturingen , vb. ventilatoren**
- **aansturen van LED verlichting**
- **voor het maken van analoge golfvormen**
- **eventueel via een vermogen FET om grotere stromen te kunnen aansturen , of een solid state relais om 230 V toestellen te sturen.**
- **op een Arduino kunnen alle pinnen met de aanduiding ~ (3 , 5 , 6 , 9 , 10 , 11) gebruikt worden voor PWM sturing.**
- **de basis herhaal frequentie is ongeveer 490 Hz.**



# Arduino UNO





# PWM voorbeeld

```
#define Relais 5

void setup()
{
}

void loop()
{
    int n ;

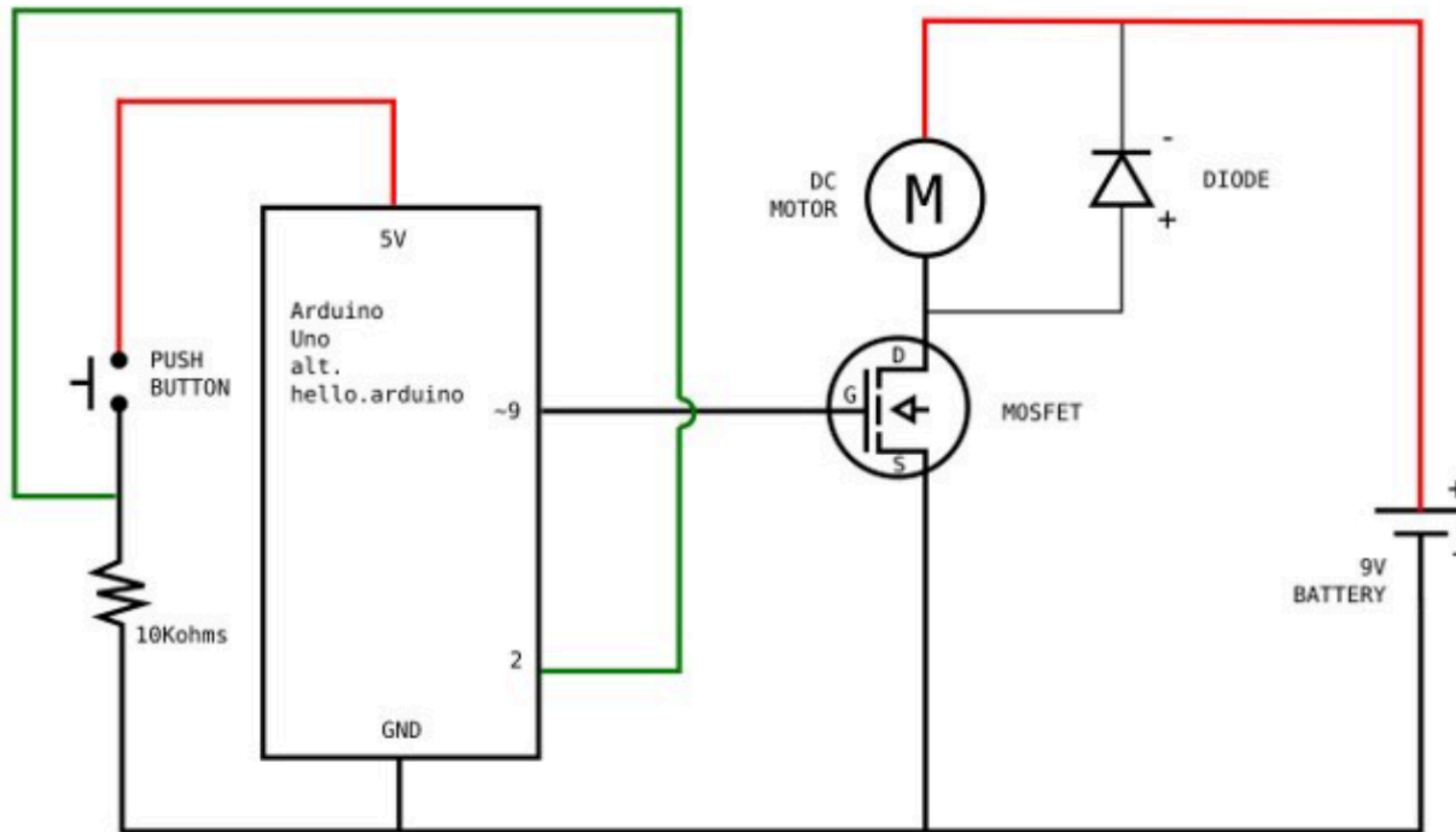
    for (n=0 ; n < 256 ; n++) {
        analogWrite(Relais,n) ;
        delay(200) ;
    }

    for (n=254 ; n > 0 ; n--) {
        analogWrite(Relais,n) ;
        delay(200) ;
    }
}
```

**analogWrite(pin,value)**

**en value is een getal : 0 .. 255**

# FET sturing



Arduino Projects / Motorized Pinwheel / schematics  
Redrawing / JPL 2013 / Fab Academy



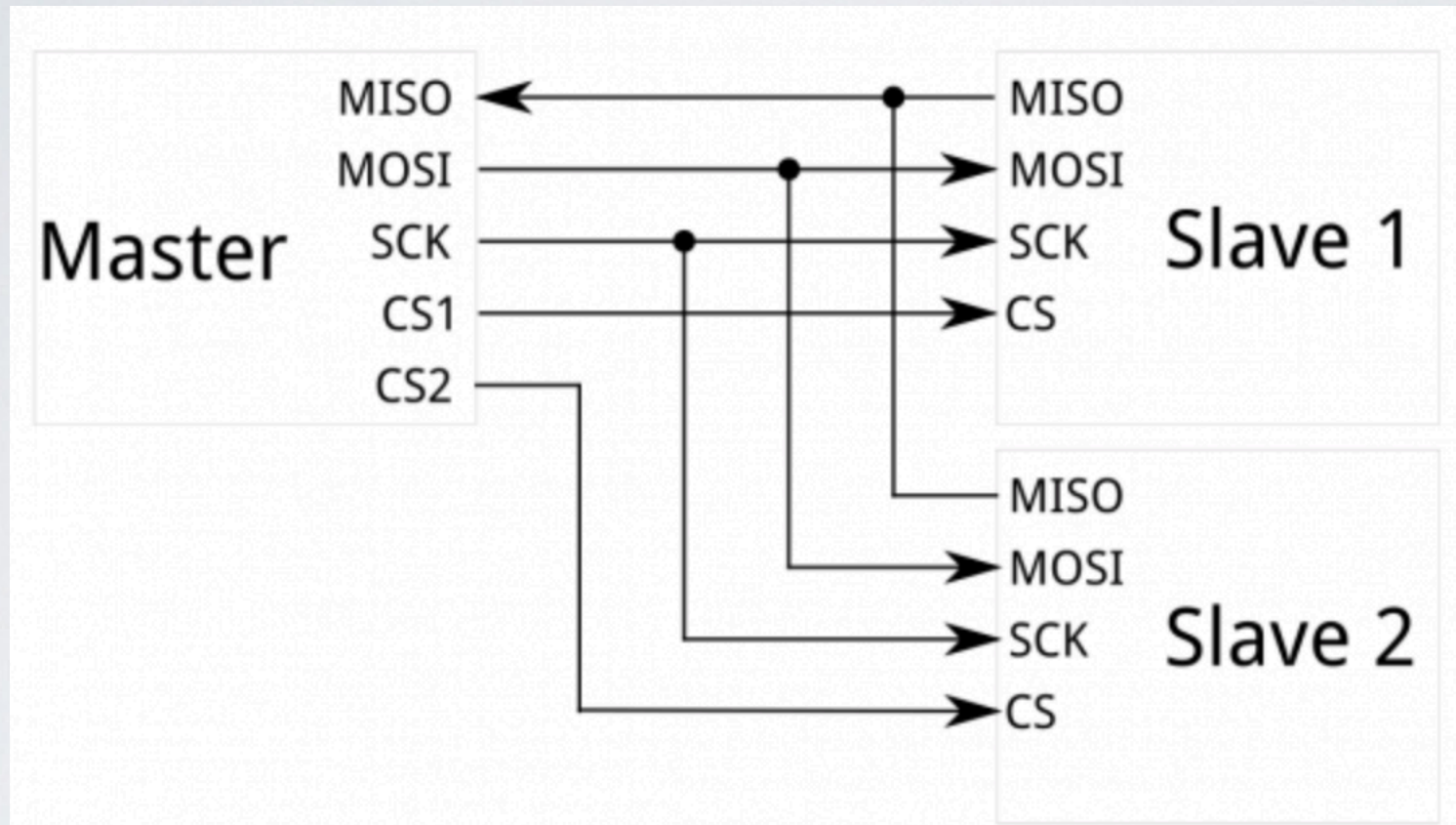


# Arduino CURSUS

**door Willy - [w2@skynet.be](mailto:w2@skynet.be) , 22-sep-2017**

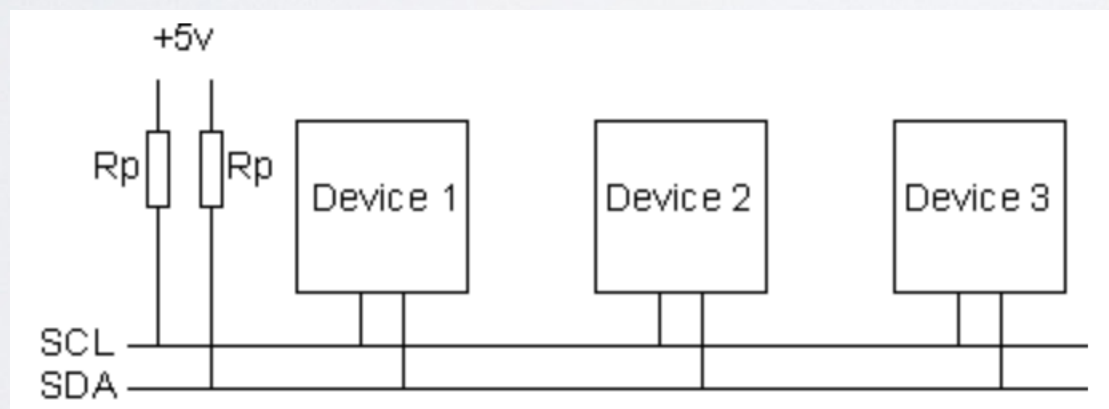
# I2C of two wire protocol versus SPI

## SPI



per slave een extra  
chip select (CS) pin

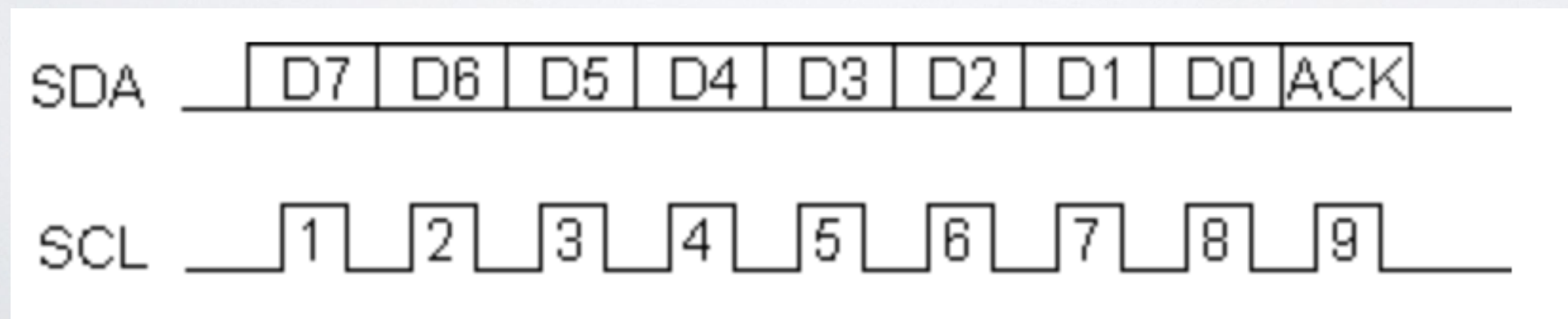
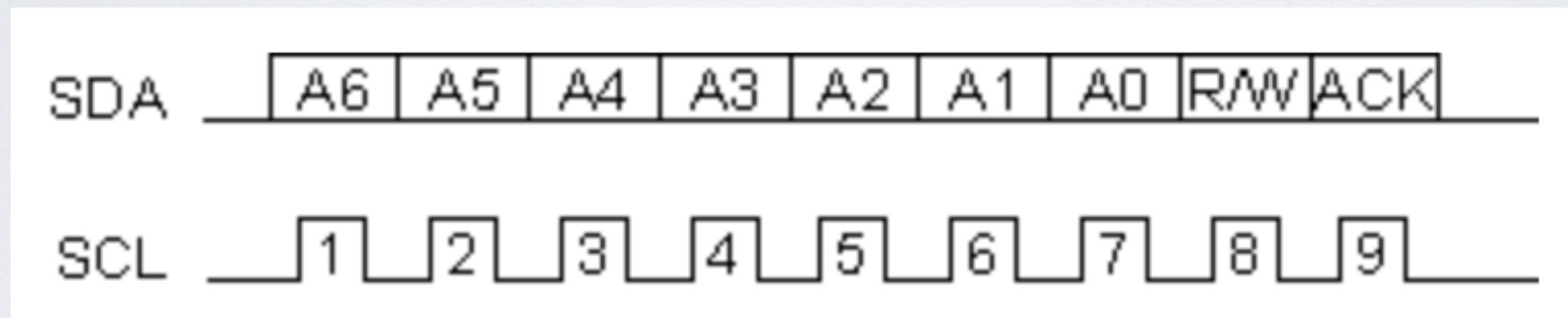
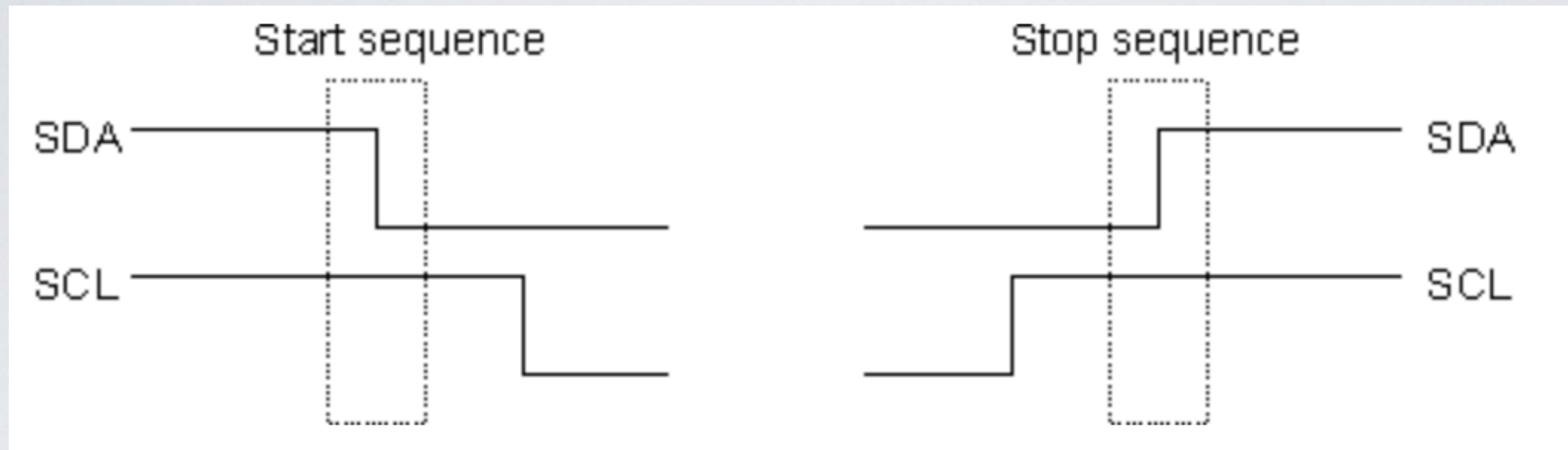
## I2C



4 draden : Vcc , GND  
SCL en SDA

oorsprong , historiek : Philips tv.

# I2C - protocol





# **I2C - wat is belangrijk**

- **clock snelheden : 100 Khz. , pull up 5K ... 10K of 400 Khz. , pull up 2K ... 5K**
- **Arduino is de “master”**
- **ieder “slave” device heeft een uniek adres , 112 mogelijke adressen**
- **Arduino programma : “i2c\_scanner.ino” om de bus af te tasten**
- **bij problemen : logic analyser , vb. SALEAE , [www.saleae.com](http://www.saleae.com)**
- **level shifter board , Arduino UNO = 5 Volt en sensor is 3.3 Volt**
- **sommige “slave’s” laten meerdere adressen toe.**
- **op de Arduino UNO : SDA is pin A4 , SCL is pin A5**

# **I2C - Toepassingen**

- allerlei sensoren : temperatuur , druk ....**
- display's , zowel tekst als grafisch.**
- real time clock IC's.**
- A/D en D/A converters.**
- EEPROM en RAM geheugens.**
- enz....**

# Een 1-ste voorbeeld

```
#include <Wire.h>

byte val=0 ;

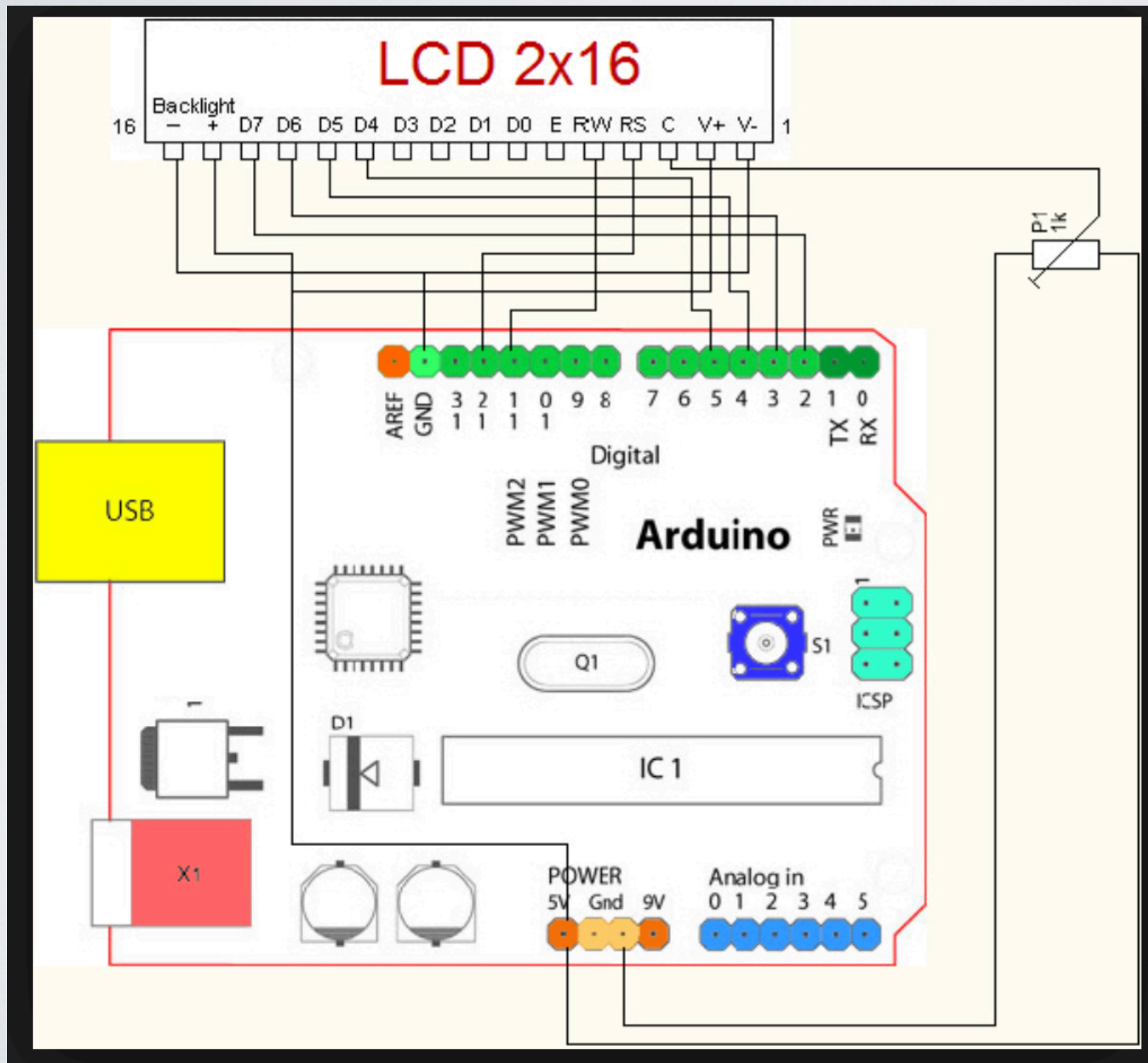
void setup() {
  Wire.begin(); // join i2c bus (address optional for master)
}

void loop() {
  Wire.beginTransmission(44) ; // transmit to device #44 (0x2c)
  Wire.write(byte(0x00)) ;      // sends instruction byte
  Wire.write(val) ;             // sends potentiometer value byte
  Wire.endTransmission() ;      // stop transmitting

  val++ ;                      // increment value
  if (val == 64) { // if reached 64th position (max)
    val=0 ; // start over from lowest value
  }
  delay(500) ;
}
```



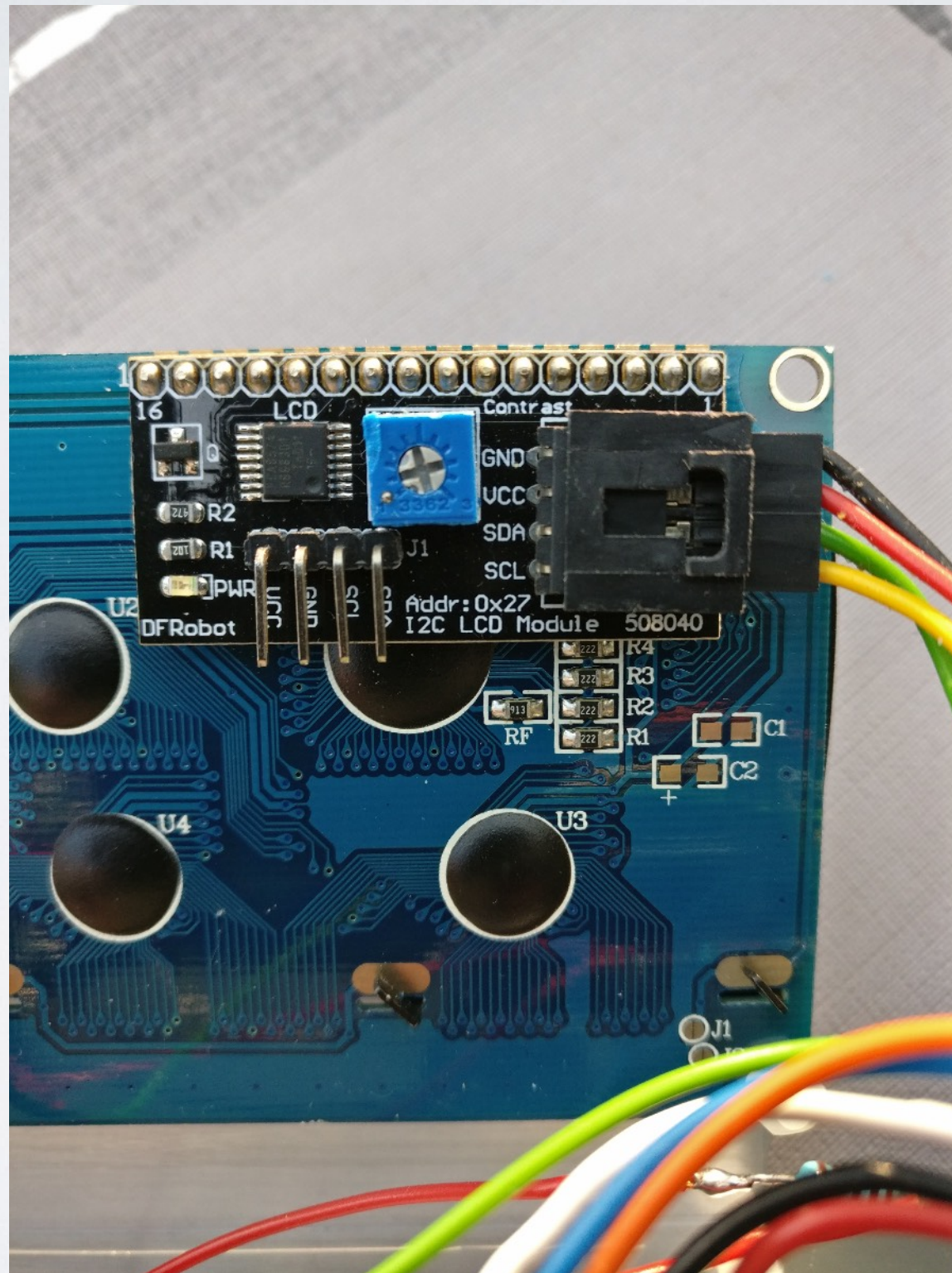
# Voorbeeld : LCD



veel aansluitingen  
nodig



# LCD display met I2C



# I2C - LCD - code (deel I)

```
#include <LiquidCrystal_I2C.h>

#define REV "Rev. 20-sep-2017"
#define lcd_adr 0x27 // the LCD I2C address
#define nr_lines 4
#define nr_char_line 20

LiquidCrystal_I2C lcd(lcd_adr,nr_char_line,nr_lines) ;

int counter ;

char lcd_mess[nr_char_line+1] ; // for the LCD message(s)

void setup() // 20-sep-2017
{
    lcd.init() ; // includes Wire.begin()
    lcd.backlight() ;
    welcome() ;
    counter=0 ;
}

void loop() // 20-sep-2017
{
    sprintf(lcd_mess,"counter : %d sec.",counter++) ;
    send_mess_to_lcd(3) ;
    delay(1000) ;
}
```



# I2C - LCD - code (deel 2)

```
void welcome() // 20-sep-2017
{
    sprintf(lcd_mess,"LCD - I2C , demo") ;
    send_mess_to_lcd(0) ;
    delay(2000) ;
}

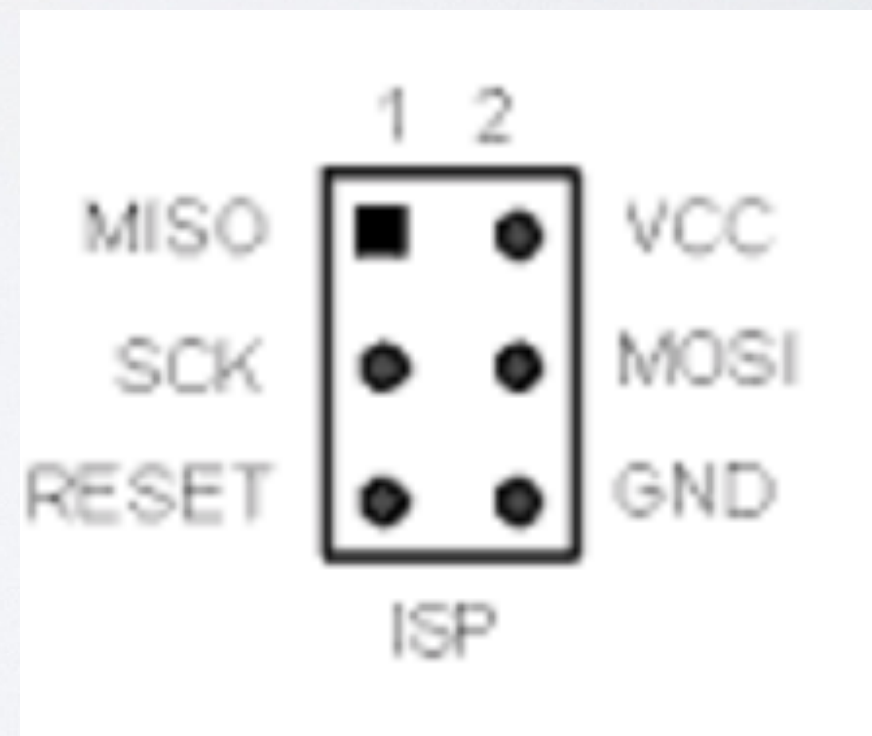
void send_mess_to_lcd(int l) // 24-sep-2016
{
    if ( (l < 0) || (l > nr_lines-1)) return ;
    lcd.setCursor(0,l) ; // position at the beginning of the lcd line

    if ((int)strlen(lcd_mess) > nr_char_line) lcd_mess[nr_char_line]='\0' ;

    for (int n=strlen(lcd_mess) ; n < nr_char_line ; n++) strcat(lcd_mess," ") ;
    for (int n=0 ; n < (int)strlen(lcd_mess) ; n++) lcd.print(lcd_mess[n]) ;
}
```

# Varia : Arduino - flashen

- kan op 2 manieren :
  - via de USB poort , dit vergt een boot-loader in de AVR chip
  - via de ISP connector , 6 pinnen , AVR-MKII



# Besluit

- **Arduino (UNO) proberen te situeren.**
- **het is een mix van hardware (electronica) en software (C , C++).**
- **de voordracht was verre van compleet.**
- **leer het met vallen en opstaan.**
- **probeer voorbeelden van anderen te verstaan.**
- **lees de Arduino “Reference”.**
- **stel vragen : w2@skynet.be**



# Wat houdt je nog tegen ?

